

Bedienungsanleitung BMGZ710 und BMGZ710.PNET

Robuste Auswerteelektronik für Förderbandwaagen, optional mit PROFINET Schnittstelle

Dokumenten Version 3.2

Veröffentlicht / Autor 01/2024 NS

Firmware Version BMGZ710 2.35 Firmware Version BMGZ710.PNET 2.35





This operation manual is also available in English.

Please contact your local representative.

© by FMS Force Measuring Systems AG, CH-8154 Oberglatt - Alle Rechte vorbehalten.



1 Inhaltsverzeichnis

| 1 | INHALTSVERZEICHNIS | 2 |
|---|---|--|
| 2 | SICHERHEITSHINWEISE | 4 |
| | Darstellung der Sicherheitshinweise | 4 4 |
| 3 | PRODUKTINFORMATIONEN | 6 |
| | 3.1 Systemanordnung | 6 6 7 |
| 4 | MONTAGE | 8 |
| | 4.1 Elektrischer Anschluss (vgl. Montageanweisung FMS-Messrolle) | 9 |
| 5 | BEDIENUNG UND OBERFLÄCHE | 13 |
| | 5.1 Navigation, Schnelleinstieg | |
| 6 | KONFIGURATION | 16 |
| 7 | 6.1 Anlagenparameter 6.1.1 Beschreibung der Anlagenparameter 6.2 Betriebsparameter 6.2.1 Beschreibung Betriebsparameter 6.3 Systemparameter 6.3.1 Beschreibung Systemparameter 6.4 Service 6.5 Digitaleingänge 6.5.1 Digitaleingang 1 (Tarierung / Nullstellung) 6.5.2 Digitaleingang 2 (Charge aktiv) 6.5.3 Digitaleingang 3 (Gurt läuft) 6.6 Digitalausgänge 6.6.1 Digitalausgänge 6.6.1 Digitalausgang 1 (BMGZ OK) 6.6.2 Digitalausgang 2 (Tarierung aktiv) 6.6.3 Digitalausgang 3 (Fernzähler Impuls) 6.6.4 Digitalausgang 4 (Fernzähler reset) STANDARDPROZEDUREN 7.1 Tarieren (Nullpunktabgleich) 7.2 Kalibrieren 7.3 Manuelles Abwiegen einer Charge | 16 19 20 21 22 24 26 26 26 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27 |
| _ | 7.4 Manuelles Abwiegen einer Charge – Mit Speicherung im Alibiprotokoll | |
| 8 | KONFIGURATION ÜBER WEBINTERFACE | |
| | 8.1 Peer-to-peer Verbindung. 8.2 Home-Bildschirm. 8.3 Current Reading. 8.4 Parameter. 8.5 Alibiprotokoll. 8.6 Ethernet Setting. 8.7 System Settings. | 35 36 36 37 38 |
| 9 | ABMESSUNGEN | 39 |
| | | |



| 10 OP | TIONALE ETHERNET SCHNITTSTELLE – PROFINET | 42 |
|--------|---|----|
| 10.1 | Ethernet Configuration Device – NUR FÜR PROFINET Geräte | 42 |
| 10.2 | Kommunikation | 45 |
| 10.2 | 2.1 Allgemeine Funktion | 45 |
| | 2.2 Services und Protokolle | |
| | Zyklischer Datenverkehr | |
| 10.4 | Azyklischer Datenverkehr | 49 |
| 11 TEC | CHNISCHE DATEN BMGZ710 | 54 |
| 11.1 | Spezifikation PROFINET Schnittstelle (optional) | 54 |



2 Sicherheitshinweise

Alle hier aufgeführten Sicherheitshinweise, Bedien- und Installationsvorschriften dienen der ordnungsgemässen Funktion des Gerätes. Sie sind in jeden Fall einzuhalten um einen sicheren Betrieb der Anlagen zu gewährleisten. Das Nichteinhalten der Sicherheitshinweise sowie der Einsatz der Geräte ausserhalb ihrer spezifizierten Leistungsdaten kann die Sicherheit und Gesundheit von Personen gefährden.

Arbeiten, die den Betrieb, den Unterhalt, die Umrüstung, die Reparatur oder die Einstellung des hier beschriebenen Gerätes betreffen, sind nur von Fachpersonal durchzuführen.

2.1 Darstellung der Sicherheitshinweise

2.1.1 Gefährdung, die geringfügige oder mässige Verletzung zur Folge haben könnte





Mögliche Folgen der Missachtung

Art der Gefahr und ihre Quelle

Massnahme zur Abwendung der Gefahr

2.1.2 Hinweis für die einwandfreie Funktion



Hinweis

Hinweis zur richtigen Bedienung Vereinfachung der Bedienung

Sicherstellen der Funktion

2.2 Allgemeine Sicherheitshinweise



Die Funktion der Förderbandwaage ist nur mit der vorgesehenen Anordnung der Komponenten zueinander gewährleistet. Andernfalls können schwere Funktionsstörungen auftreten. Die Montagehinweise auf den folgenden Seiten sind daher unbedingt zu befolgen.



Die örtlichen Installationsvorschriften dienen der Sicherheit von elektrischen Anlagen. Sie sind in dieser Bedienungsanleitung nicht berücksichtigt. Sie sind jedoch in jedem Fall einzuhalten.





Schlechte Erdung kann zu elektrischen Schlägen gegen Personen, Störungen an der Gesamtanlage oder Beschädigung der Auswertelektronik führen! Es ist auf jeden Fall auf eine gute Erdung des Gehäuses zu achten.



3 Produktinformationen

3.1 Systemanordnung

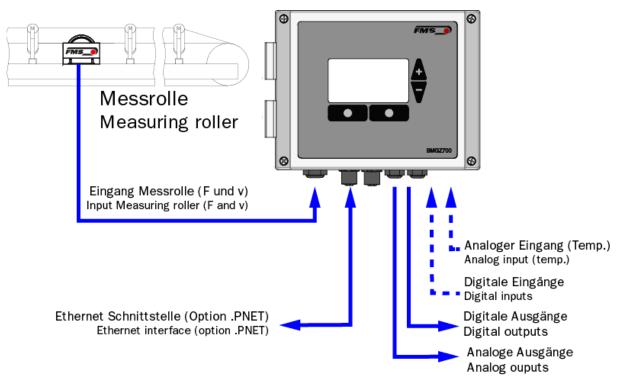


Abbildung 1: Messrolle und Auswerteelektronik

3.2 Produktbeschreibung

Die Auswerteelektronik der BMGZ700-Baureihe wurde für die anspruchsvollen Einsatzbedingungen in mobilen und stationären Förderanlagen konzipiert. Im beleuchteten, grafischen Display werden die aktuelle Förderleistung, die Tagesmenge, die Gesamtmenge, sowie die Gurtgeschwindigkeit angezeigt. Über konfigurierbare Analog- sowie Digitalausgänge lassen sich zusätzliche Anzeigegeräte und Steuerungen anbinden. Der ebenfalls standardmässig integrierte Webbrowser erlaubt die schnelle Konfiguration der Messrolle mit einem beliebigen PC oder Laptop oder beispielsweise einen Fernzugriff.

Optional ist die Auswerteelektronik mit einer integrierten PROFINET IRT Schnittstelle erhältlich.

3.3 Funktionsbeschreibung

Die Auswerteelektronik der BMGZ700-Baureihe wandelt die Messsignale der Messrolle und digitalisiert diese. Sie subtrahiert das Gewicht der Messrolle und die Belastung durch den Gurt (Tarierung) vom Messwert und multipliziert die Differenz mit der Gurtgeschwindigkeit. Die Auswerteelektronik der BMGZ700-Baureihe verfügt über ein Auto-Nullstell-Programm, welches auf Tastendruck automatisch während zweier Bandumläufe den Nullwert ermittelt.



3.4 Lieferumfang

Im Lieferumfang enthalten:

Auswerteelektronik; bei Version .K Auswerteelektronik im Schaltschrank vormontiert

Nicht im Lieferumfang enthaltend:

Netzgerät, Montagematerial

Weiter erhältlich:

Messrolle, Verbindungskabel von Auswerteelektronik zu Messrolle (Länge angeben), Ethernet Kabel M12 d-kodiert oder RJ45 Patchkabel für Webbrowser.

3.5 Bestellcode Auswerteelektronik

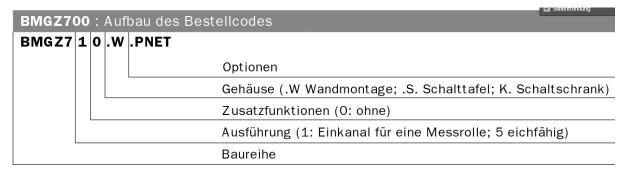


Abbildung 2: Bestellcode Auswerteelektronik



4 Montage

Die Auswertelektronik ist in unterschiedlichen Varianten lieferbar

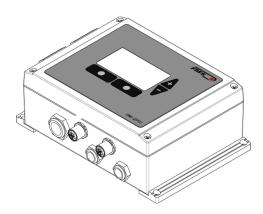


Abbildung 3: BMGZ710.W Wandgehäuse

- Lösen Sie die 4 Schrauben des Deckels mit der Bedienfolie und Anzeige
- Der Deckel kann nun geöffnet werden
- Das Gehäuse kann über die 4 Bohrungen im Gehäuseboden angeschraubt werden



Abbildung 4: BMGZ710.S Montage in Schalttafel

- Die Schalttafel muss mit einem entsprechenden Ausbruch und Bohrung vorbereitet werden. Siehe 9 Abmessungen
- Das Gehäuse wird am Blech geklemmt



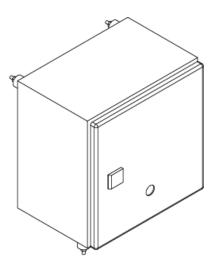


Abbildung 5: BMGZ710.K Schaltschrank

- Der Schaltschrank kann über die 4 Bohrungen in der Rückwand angeschraubt werden
- Verwenden Sie die Gummilager, falls Vibrationen an der Anlage auftreten

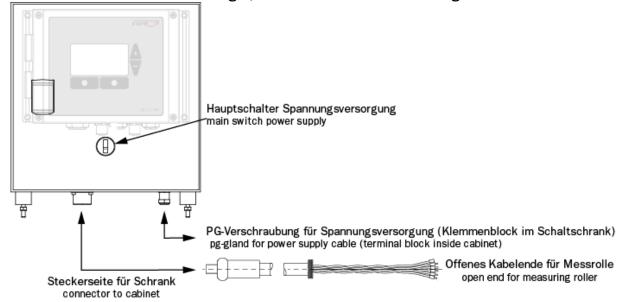


Abbildung 6: Besonderheit BMGZ710.K

4.1 Elektrischer Anschluss (vgl. Montageanweisung FMS-Messrolle)

Die Verbindung zwischen Messrolle und Auswertelektronik muss mit dem mitgelieferten 8-adrigen, paarverseilten Kabel (4x2x0.75 mm²) ausgeführt werden.

Das Kabel muss getrennt von leistungsführenden Leitungen, verlegt werden, damit keine Störungen ins Messsignal induziert werden. Auf Seite Messrolle wird der Kunststoffmantel des Kabels auf einer Länge von ca. 14cm entfernt.

Die weisse Litze wird nicht benötigt. Die Abschirmung wird an der Erdungs-Klemme angeschlossen.

Auf Seite Auswertelektronik wird der Kunststoffmantel auf einer Länge von ca. 25–54 cm entfernt. Die weisse Litze wird nicht benötigt. Die Abschirmung muss mit der Verschraubung Kontakt haben.



Die Abschirmung des Kabels muss auf beiden Seiten angeschlossen werden.

Bei Verwendung der Gehäuseversion K (Schaltschrank) wird das Kabel mit der 8-poligen Steckverbindung durch die Schaltschrankwand geführt.

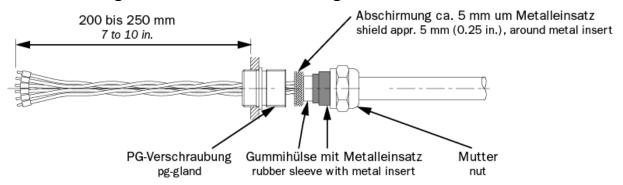


Abbildung 7: Verbindungskabel auf Seite der Auswerteelektronik



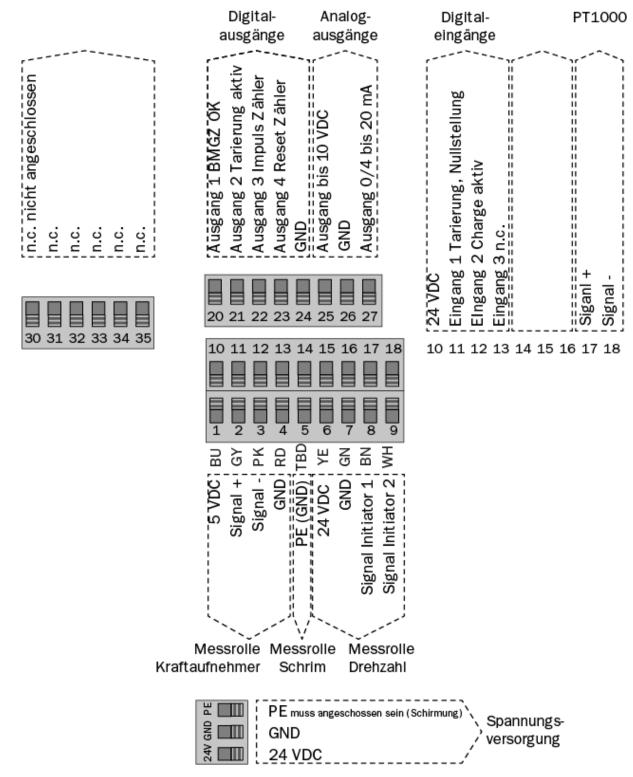


Abbildung 8: Klemmenbelegung BMGZ710



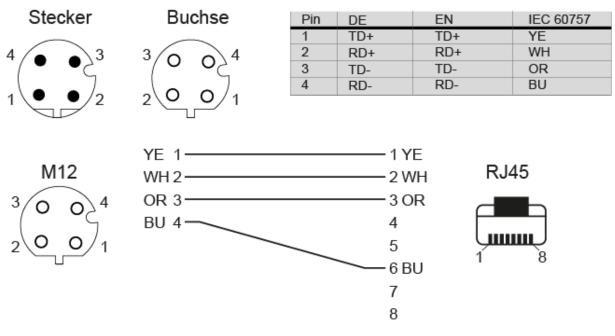


Abbildung 9: Ethernet-Anschluss, M12, D-kodiert

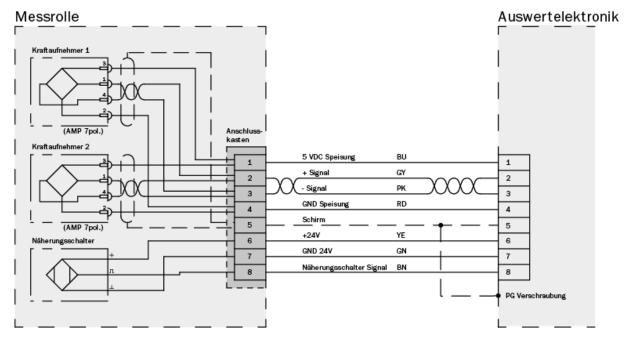


Abbildung 10: Verbindungskabel auf Seite der Messrolle



5 Bedienung und Oberfläche

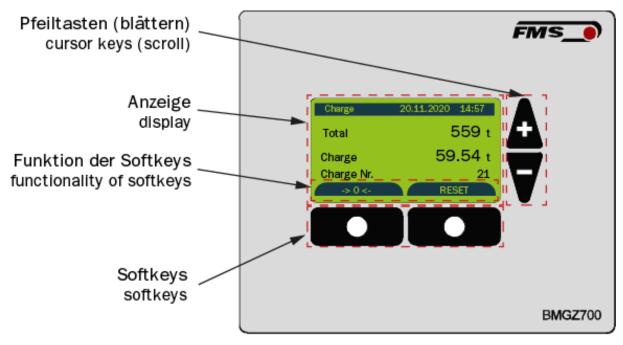


Abbildung 11: Geräteansicht

5.1 Navigation, Schnelleinstieg

Das Menü ist ein zwei Ebenen geteilt

Die Navigation zwischen den Ebenen erfolgt mit den Softkeys (Menü) oder mit



Ebene 1: HOME / CHARGE / DETAIL / GRAFIK / →0←

Anzeige der aktuellen Anlagendaten mit unterschiedlicher Darstellung.

Die Navigation zwischen den unterschiedlichen Anzeigen erfolgt mit



Ebene 2: KONFIGURATION

Um in die Konfigurationsebene zu gelangen, drücken Sie den Softkey (Menü) in der Ebene Home.

Anlagenparameter – Einmalige Abstimmung von Förderband und Messrolle

Betriebsparameter – Einmalige Konfiguration, Ein- und Ausgänge

Systemparameter – Länderspezifische Parameter

Kalibrierung – Eingaben zu Tarierung und Verstärkungsfaktor

Alibiprotokoll – Ausfallsichere Speicherung von Chargendaten

Service – Zugriff auf Systemstatus und detaillierte Anzeige von Fehlermeldungen

Um die einzelnen Parameter anzuwählen, verwenden Sie die Navigationstasten 🗗



Für die Auswahl drücken Sie 4-



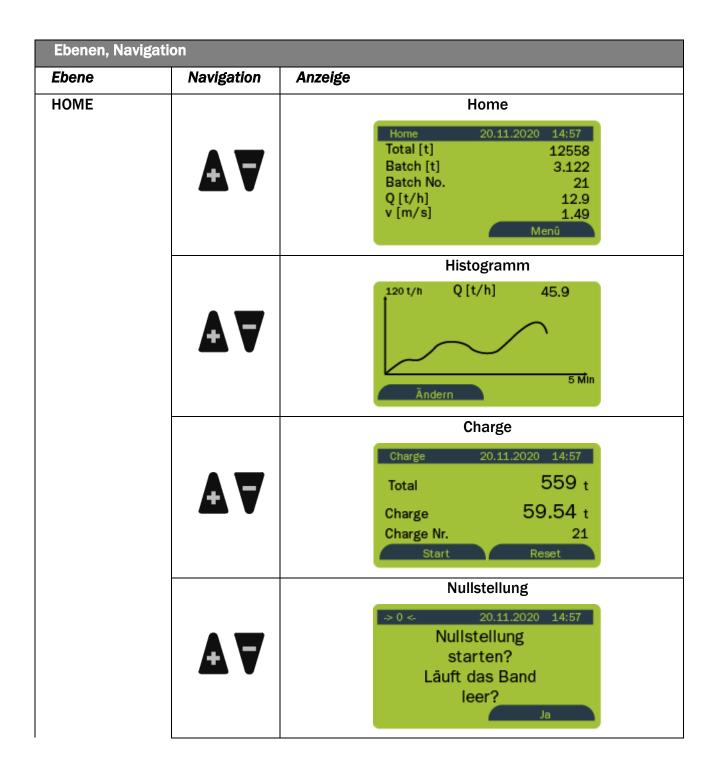
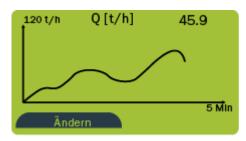






Tabelle 1: Ebenen, Anzeige

5.2 Histogramm



Durch Drücken von "Ändern" gelangen Sie zur Konfiguration der Antzeige.

Über den Parameter "Skalierung" können Sie die Teilung der senkrechten Achse anpassen. Der Parameter "Aufnahmezeit" erlaubt Ihnen die Einstellung der Aufnahmedauer in der waagrechten Achse.



6 Konfiguration

6.1 Anlagenparameter

Die Anlagenparameter haben direkten Einfluss auf das Wiegeergebnis.

| Anlagenparameter | | | | | | |
|------------------|---------|-------------|---------|--------|-------|-----|
| Parameter | Einheit | Auswahl | Default | Min. | Max. | Nr. |
| Offset | [Digit] | | 0 | -32768 | 32767 | 1 |
| Gain | [-] | | 1 | 0.1 | 10 | 2 |
| Gurtlänge | [m] | | 10 | 1 | 5000 | 3 |
| Durchmesser | [mm] | | 108 | 10 | 1000 | 4 |
| Impulse | [-] | | 4 | 1 | 100 | 5 |
| Distanz | [mm] | | 2000 | 100 | 5000 | 6 |
| Nennkraft | [N] | | 1000 | 1 | 5000 | 7 |
| Max. Q | [t/h] | | 0 | 1 | 5000 | 54 |
| v-Erfassung | - | Auto, Keine | Auto | | | 55 |

Tabelle 2: Anlagenparameter

6.1.1 Beschreibung der Anlagenparameter

| Anlagenparar | Anlagenparameter | | | | |
|--------------|------------------|---|--|--|--|
| Name | Beschreibung | Beschreibung | | | |
| Offset | | Die Auswertelektronik speichert hier den bei der Tarierung / Nullstellung ermittelten Wert in [Digit]. | | | |
| | Einheit | Digit | | | |
| | Min. | -32768 | | | |
| | Max. | 32768 | | | |
| | Default | 0 | | | |
| | Inkrement | 1 | | | |



| Anlagenparameter | | | | |
|------------------|---|---|--|--|
| Name | Beschreibung | | | |
| Gain | Unter diesem Parameter wird der mit Kalibrierung ermittelte Wert abgespeichert. Falls die automatische Kalibrierung nicht angewendet werden kann, kann auch ein manuell ermittelter Wert eingegeben werden. | | | |
| | Einheit | - | | |
| | Min. | 0.100 | | |
| | Max. | 10.000 | | |
| | Default | 1.000 | | |
| | Inkrement | 0.001 | | |
| Gurtlänge | | rameter wird die abgewickelte Länge des abgespeichert. Dieser Wert wird für die Tarierung | | |
| | Einheit | m | | |
| | Min. | 1 | | |
| | Max. | 5000 | | |
| | Default | 10 | | |
| | Inkrement | 1 | | |
| Durchmesser | | rameter wird der Durchmesser der Mittelrolle t (siehe Typenschild Messrolle). | | |
| | Einheit | mm | | |
| | Min. | 10 | | |
| | Max. | 1000 | | |
| | Default | 108 | | |
| | Inkrement | 1 | | |
| Impuls | siehe Typenso | eter enthält die Anzahl Flügel des Impulsgebers , child Messrolle. Der Wert entspricht der Anzahl dessrollen-Umdrehung. | | |
| | Einheit | - | | |
| | Min. | 1 | | |
| | Max. | 100 | | |
| | Default | 4 | | |
| | Inkrement | 1 | | |



| Anlagenparamet | Anlagenparameter | | | | |
|----------------|---|--|--|--|--|
| Name | Beschreibung | . | | | |
| Distanz | In diesem Parameter wird der Abstand zwischen den benachbarten Tragrollen abgespeichert. Der Wert entsp der Summe der Abstände von der Messrolle zur vorhergehenden und zur nachfolgenden Tragrollenstation | | | | |
| | Einheit | mm | | | |
| | Min. | 100 | | | |
| | Max. | 5000 | | | |
| | Default | 2000 | | | |
| | Inkrement | 1 | | | |
| Nennkraft | sowohl auf de | r verwendeten Kraftmesslager. Dieser Wert ist em Typenschild der Messrolle, wie auch dem er Kraftaufnehmer angegeben. | | | |
| | Einheit | N | | | |
| | Min. | 1 | | | |
| | Max. | 5000 | | | |
| | Default | 1000 | | | |
| | Inkrement | 1 | | | |
| Max. Q | rameter kann die maximale Förderleistung Q der aage abgespeichert. | | | | |
| | Die Werksein | stellung "0" hat keine weiteren Auswirkungen. | | | |
| | Falls ein von ' | '0" verschiedener Wert eingestellt wird: | | | |
| | so integriert o | t die aktuelle Förderleistung 5 % dieses Wertes, lie Elektronik nicht mehr. → Die Messung asi bis die Förderleistung wieder über die 5 % enzähler und Totalisator werden in dieser Zeit | | | |
| | Einheit | t/h | | | |
| | Min. | 0 | | | |
| | Max. | 5000 | | | |
| | Default | 0 | | | |
| | Inkrement | 1 | | | |



| Anlagenparamete | Anlagenparameter | | | | |
|-----------------|--|---|--|--|--|
| Name | Beschreibung | | | | |
| v-Erfassung | Geschwindigk | Parameter auf "automatisch" gesetzt ist, wird die eit des Förderbandes mit dem in die Messrolle npulsgeber erfasst. | | | |
| | Geschwindigk einer vorgege berechnet. Zu der Digitaleing Diese Funktio Einsatz, da im Geschwindigk | ameter auf "keine" gesetzt ist, erfolgt keine eitserfassung. Die Förderleistung wird dann mit benen Gurt-Geschwindigkeit von 1.00 m/s sätzlich zu dieser Einstellung muss dabei auch gang 3 "Gurt läuft" aktiviert werden. In kommt in der Praxis praktisch nicht zum Regelfall die automatische eitserfassung genutzt wird. Für Testzwecke kann in aber hilfreich. | | | |
| | Einheit | - | | | |
| | Auswahl | keine | | | |
| | | Auto | | | |
| | Default | Auto | | | |

Tabelle 3: Beschreibung Anlagenparameter

6.2 Betriebsparameter

| Betriebsparameter | | | | | | |
|-------------------|---------|--------------------------|----------------|------|--------|-----|
| Parameter | Einheit | Auswahl | Default | Min. | Max. | Nr. |
| Impulsausgang | [kg] | | 100 | 1 | 1000 | 50 |
| Strom Ausgang | | 0 bis 20; 4 bis 20 mA | 4 bis 20 mA | | | 51 |
| Filter Ausgang | [Hz] | | 10.0 | 0.1 | 20.0 | 52 |
| Skalierung | [t/h] | | 1000.0 | 1.0 | 5000.0 | 53 |

Tabelle 4: Betriebsparameter



6.2.1 Beschreibung Betriebsparameter

| Betriebsparamete | Betriebsparameter | | | | |
|------------------|--|--|--|--|--|
| Name | Beschreibung | | | | |
| Impulsausgang | Nach der hier definierten Menge wird jeweils ein Impuls ü diesen Ausgang abgegeben. Ein Impuls entspricht demna der eingestellten Menge in kg. | | | | |
| | Impulsdauer 1 bis 1000 ms, abhängig von Förderleistun | | | | |
| | Einheit | kg | | | |
| | Min. | 1 | | | |
| | Max. | 1000 | | | |
| | Default | 100 | | | |
| | Inkrement | 1 | | | |
| Stromausgang | | ei proportionale, analoge Ausgänge für die g zur Verfügung. | | | |
| | Das Art des A gewählt werd | usgangssignals des Stromausgangs kann hier en. | | | |
| | | ch Spannungsausgang können unabhängig genutzt werden. | | | |
| | Einheit | - | | | |
| | Auswahl | 0 bis 20 mA, 4 bis 20 mA | | | |
| | Default | 4 bis 20 mA | | | |
| Filter Ausgang | - | erster Ordnung für den Analogausgang, um e Schwankungen zu filtern. | | | |
| | Hier wird die | Grenzfrequenz eingestellt. | | | |
| | Dieser Filter is | st unabhängig von den übrigen Filtern. | | | |
| | Einheit | Hz | | | |
| | Min. | 0.1 | | | |
| | Max. | 20.0 | | | |
| | Default | 10.0 | | | |
| | Inkrement | 0.1 | | | |



| Betriebsparameter | | | | |
|-------------------------|---|-------------------------------|--|--|
| Name | Beschreibung | Beschreibung | | |
| Skalierung (Ausgang) | Hier definieren Sie die Förderleistung, die ein maximales Ausgangssignal (10 V, bzw. 20 mA) an den Analogausgängen erzeugt. | | | |
| | Die Auflösung | Die Auflösung beträgt 12 Bit. | | |
| | Einheit | t/h | | |
| | Min. | 1.0 | | |
| | Max. | 5000.0 | | |
| | Default | 1000.0 | | |
| | Inkrement | 0.1 | | |

Tabelle 5: Beschreibung Betriebsparameter

6.3 Systemparameter

| Systemparameter | | | | | | |
|-----------------|---------|-----------------------------------|---------------|-------------------------|---------------------|-----|
| Parameter | Einheit | Auswahl | Default | Min. | Мах. | Nr. |
| Sprache | - | Deutsch, Englisch | Deutsch | | | 1 |
| Filter Anzeige | Hz | | 1.0 | 0.1 | 1.0 | 2 |
| Datumsformat | - | DD.MM.Y YYY, MM.DD.Y YYY | DD.MM.YYYY | | | 3 |
| Zeit / Datum | - | | | 00:00 01.01.202 0 | 23:59 31.12.2099 | 4 |
| IP Adresse | - | | 192.168.0.90 | 0 | 255 | 5 |
| Subnet-Maske | - | | 255.255.255.0 | 0 | 255 | 6 |

Tabelle 6: Systemparameter



6.3.1 Beschreibung Systemparameter

| Systemparameter | Systemparameter | | | |
|-----------------|--|---|--|--|
| Name | Beschreibung | | | |
| Sprache | | Parameter kann die Sprache in der Anzeige n. Es stehen Deutsch und Englisch zur | | |
| | Einheit | - | | |
| | Auswahl | Deutsch, Englisch | | |
| | Default | Deutsch | | |
| Filter Anzeige | Schwankunger | rster Ordnung, um unerwünschte n aus der Anzeige zu filtern. Hier wird die des Filters eingestellt. | | |
| | Einheit | Hz | | |
| | Min. | 0.1 | | |
| | Max. | 10 | | |
| | Default | 1.0 | | |
| | Inkrement | 0.1 | | |
| Datumsformat | Hier kann das | Format der Datumsanzeige umgestellt werden. | | |
| | Einheit | - | | |
| | Default | DD.MM.YYYY | | |
| | Inkrement | DD.MM.YYYY, MM.DD.YYYY | | |
| Zeit / Datum | (RTC). Um die I | ektronik besitzt eine eingebaute Echtzeituhr Uhr zu stellen, wird in diesem Parameter die it und das aktuelle Datum eingegeben. | | |
| | | n werden im Aibispeicher zusammen mit der en Charge gespeichert. | | |
| | E automatische Anpassung von Sommer- und | | | |
| | Einheit | - | | |
| | Min. | 00:00 01.01.2020 | | |
| | Max. | 23:59 31.12.2099 | | |



| Systemparameter | | | |
|-----------------|---|---------------|--|
| Name | Beschreibun | g | |
| IP-Adresse | Statische IP-Adresse der Auswertelektronik | | |
| | Die IP-Adresse wird in vier Blöcken eingegeben. | | |
| | Einheit | - | |
| | Min. | 0 | |
| | Max. | 255 | |
| | Default | 192.168.0.90 | |
| Subnet-Maske | Die Subnet-Maske wird in vier Blöcken eingegeben. | | |
| | Einheit | - | |
| | Min. | 0 | |
| | Max. | 255 | |
| | Default | 255.255.255.0 | |

Tabelle 7: Beschreibung Systemparameter



6.4 Service

Über die Statusanzeige der Ein- und Ausgänge, sowie die Werteanzeige der Kraftmessung, können hier einige Funktionen der Bandwaage einfach überprüft werden.



| Service | | |
|--------------------|---------|--|
| Parameter | Einheit | Anzeige |
| A/D Werte roh | Digit | Rohwert |
| DMS roh | mV | Rohwert |
| Hub | mV | Rohwert minus Offset |
| Kraft | N | Berechnet |
| Gurt | Kg/m | Gewicht |
| Digitale Eingänge: | - | Status: 0 = inaktiv; 1 = aktiv |
| | | Tarierung |
| | | Charge aktiv |
| | | Gurt läuft |
| | | Impuls |
| Digitale | - | Status: 0 = inaktiv; 1 = aktiv |
| Ausgänge: | | BMGZ ok |
| | | Tarierung aktiv |
| | | Fernzähler Impuls |
| | | Fernzähler Reset |
| Fehlercode | - | 0 kein Fehler vorhanden |
| | | 1 Messrolle überlastet Messrollenkabel überprüfen. Kurzschluss → DMS Eingang (ADC) ist am Anschlag (> +/- 32000 Digits) → Last an der Messrolle reduzieren. |
| | | 2 Analogausgang überlastet Q [t/h] > Skalierung >10V oder >20mA Skalierung überprüfen Der Analogausgang (DAC) ist am Anschla (> 4095 Digits), was zu mehr als 10V ode 20mA führen würde. → Skalierung überprüfen |
| | | 3 Analogausgang < Minimum Q [t/h] < 0 < 0V oder < 0/4mA |



| | Nullstellung überprüfen Der Analogausgang (DAC) gibt 0 Digits aus. Es gibt eine kleine Hysterese, sodass Q < -0.2 sein muss, damit der Fehler angezeigt wird. → Nullstellprogramm starten oder Offset manuell anpassen. 4 Impulsausgang zu schnell → Last reduzieren. Der Impulsausgang wird nicht mehr korrekt ausgegeben. Es wird mehr gewogen als über den Impulsausgang angezeigt werden kann. → Last reduzieren oder Impulsausgang [kg] Parameter grösser einstellen, damit mehr Gewicht pro Puls ausgegeben wird. |
|---------------|--|
| Geräte Offset | Werkseinstellung: Bitte nicht verändern! Kann im Austausch- oder Reparaturfall verändert werden. |
| | Durch gleichzeitiges Drücken und halten der Tasten — und für > 5 Sek. Erhalten Sie Zugriff auf diesen Parameter. |
| Geräte Gain | Werkseinstellung: Bitte nicht verändern! |
| | Kann im Austausch- oder Reparaturfall verändert werden. |
| | Durch gleichzeitiges Drücken und halten der Tasten ← und für > 5 Sek. Erhalten Sie Zugriff auf diesen Parameter. |
| Totalisator | Kann im Austausch- oder Reparaturfall verändert werden. |
| | Durch gleichzeitiges Drücken und halten der Tasten ← und für > 5 Sek. Erhalten Sie Zugriff auf diesen Parameter. |

Tabelle 8: Service



6.5 Digitaleingänge

Die Funktionen der digitalen Eingänge sind vorkonfiguriert und können nicht verändert werden.

6.5.1 Digitaleingang 1 (Tarierung / Nullstellung)

Das Setzen dieses Eingangs startet die Prozedur der Nullstellung. Lassen Sie den Eingang aktiv, solange die Nullstellung läuft.

Durch das Inaktiv-Setzen des Eingangs lässt sich die Nullstellung abbrechen.

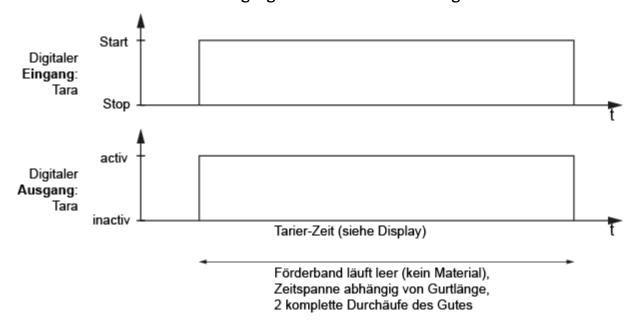


Abbildung 12: Zusammenhang dig. Ein- und Ausgang

6.5.2 Digitaleingang 2 (Charge aktiv)

Mit dem Setzen dieses Eingangs wird die Verwiegung einer neuen Charge gestartet. Die Chargen-Nummer wird erhöht und die Chargenmenge auf Null gesetzt.

Wird der digitale Eingang 'Charge aktiv' gesetzt, wird der Chargenzähler (Menge) genullt (identisch wie wenn der Softkey Reset gedrückt wird) und die Charge Nr. um 1 erhöht. Während dieser Eingang aktiv ist, wird eine Charge verwogen. Wird der Eingang passiv, wird die Charge Nr., die verwogene Menge (Chargenzähler), Datum und Zeit im Alibiprotokoll gesichert. So ist sichergestellt, dass verwogene Chargen rückverfolgbar sind.



6.5.3 Digitaleingang 3 (Gurt läuft)



Bitte beachten

Diese Einstellung ist nur relevant, falls der Parameter v-Erfassung auf «Keine» gesetzt ist.

Falls der Parameter v-Erfassung auf "Keine" gesetzt ist, berechnet die Auswerteelektronik die Geschwindigkeit nicht anhand der Informationen des Initiators (Näherungsschalter), sondern nimmt 1.00 m/s als Gurtgeschwindigkeitswert für die Berechnung. Die Auswerteelektronik integriert das Gewicht aber nur, solange dieser digitale Eingang 3 "Gurt läuft" aktiv ist.

6.6 Digitalausgänge

Die Funktionen der digitalen Ausgänge sind vorkonfiguriert und können nicht verändert werden.

6.6.1 Digitalausgang 1 (BMGZ OK)

24 VDC, max. 100 mA

Dieser Ausgang ist immer "aktiv" geschaltet, falls die Auswertelektronik eingeschaltet ist und kein Fehler ansteht. Jede Störung deaktiviert diesen Ausgang (z.B. "Band läuft nicht", "negative Förderleistung" oder "Überlast"). Ausserdem erscheint eine Störungsmeldung auf dem Display.

6.6.2 Digitalausgang 2 (Tarierung aktiv)

24 VDC, max. 100 mA

Wird die Tarierung (Nullstellung) gestartet, wird dieser Ausgang aktiviert bis die Prozedur beendet ist oder abgebrochen wird. Solange der Ausgang aktiv ist, darf kein Material über das Band gefördert werden.

Siehe 7.1 Tarieren (Nullpunktabgleich)

6.6.3 Digitalausgang 3 (Fernzähler Impuls)

24 VDC, max. 100 mA, Impulsdauer 1 bis 1000 ms, abhängig von der Förderleistung.

Nach einer definierten Fördermenge wird hier jeweils ein Impuls ausgegeben. Die Fördermenge wird im Betriebsparameter "Impulsausgang" definiert.

Dieser Impuls kann z.B. für einen Fernzähler oder als Eingang zur SPS verwendet werden.

Die Impulsdauer ist symmetrisch (Duty cycle 50%).

6.6.4 Digitalausgang 4 (Fernzähler reset)

24 VDC, max. 100 mA, 100 ms

Aktivierung setzt den Fernzähler auf Null.

Dies geschieht ebenfalls über die Bedienung direkt am Gerät über "Reset" Charge.



Wird der Softkey "Reset" gedrückt und mit dem Softkey "Ja' bestätigt, wird einerseits der Chargenzähler gelöscht und am digitalen Ausgang "Fernzähler Reset" steht ein Impuls für 100 ms an. So kann z.B. ein Fernzähler ebenfalls auf Null zurückgesetzt werden.



7 Standardprozeduren

7.1 Tarieren (Nullpunktabgleich)

Durch das Tarieren wird erreicht, dass bei leerlaufendem Gurt kein Gewicht integriert wird, um so keine Fehlwiegungen zu generieren. Es wird also das Gewicht des Gurtes und der Messrolle abgezogen.

Die Prozedur "Tarieren" kann über den digitalen Eingang "Tarierung" oder im Homebildschirm über "→0←" gestartet werden.



Abbildung 13: Homebildschirm Tarierung

Die Prozedur zur Tarierung berechnet die Tarierzeit aus dem Parameter "Gurtlänge" und der Geschwindigkeit und stellt sicher, dass während 2 Gurtumläufen der A/D-Wert ermittelt, gemittelt und der Offset-Wert berechnet wird. Dieser Wert wird unter Parameter "Offset" gespeichert.

Dazu wird wie folgt vorgegangen:

- Zum Bildschirm "->0<-" wechseln
- Förderband ohne Beladung starten
- Prozedur durch Drücken des Softkeys "Ja" starten
- In der Anzeige wird die verbleibende Restzeit angezeigt. Die Prozedur kann jederzeit mit der Softkey Taste "Abbrechen" gestoppt werden.
- Beim Beenden der Prozedur wird der neu berechnete Offset-Wert angezeigt und im Parameter "Offset" gespeichert

Mehrfaches Tarieren über den Tag

Die Gurtspannung wirkt sich direkt auf das Messresultat aus.



Stark variierende Temperaturen über den Tag wirken sich auf die Gurtspannung aus, die sich dann direkt im Messergebnis widerspiegeln.

Prüfen Sie regelmässig die Gurtspannung. Und führen Sie bspw. morgens und am frühen Nachmittag eine Tarierung durch.



Messgenauigkeit

Fehler und unsauberes Arbeiten beim Tarieren und Kalibrieren wirken sich direkt auf die Genauigkeit der Förderbandwaage aus.

Achten Sie auf eine sorgfältige Ausführung.



Wird der digitale Eingang "Tarierung" gesetzt, wird die Neuberechnung des Offset gestartet. Der digitale Ausgang "Tarierung aktiv" wird solange gesetzt, bis die Prozedur oder abgebrochen wird. Wird vor Ablauf der Restzeit der digitale Eingang "Tarierung" zurückgesetzt, wird die Prozedur abgebrochen und der digitale Ausgang "Tarierung aktiv" wird zurückgesetzt und der Offset Wert wird nicht verändert.

7.2 Kalibrieren

Damit die Auswertelektronik die Förderleistung korrekt berechnen kann, muss bei der Inbetriebnahme die Förderbandwaage kalibriert werden.

- Förderband leerlaufen lassen
- Im Homebildschirm «Reset» drücken
- Die Chargenmenge wird auf 0 t gesetzt und der Chargenzähler wird um 1 erhöht.
- Charge auf einen LKW mit bekanntem Leergewicht verladen.
- Band anhalten
- LKW auf Brücken- oder Fahrzeugwaage abwiegen
- Vergleichen Sie die aktuell angezeigte Chargenmenge mit dem tatsächlich gewogenen Gewicht auf dem LKW
- Zum Abgleich wechseln Sie in die Konfiguration (Menü) zum Menüpunkt
 "Kalibrierung"



Abbildung 14: Kalibrierung

- Durch Drücken von ← aktivieren Sie die Eingabe
- Mit den Pfeiltasten können Sie bei "Sollwert" die tatsächlich abgewogene Menge eingeben.
- Drücken Sie "Berechnen"
- In der Anzeige erscheint: "Kalibrierung abgeschlossen". Der neu errechnete Verstärkungsfaktor "Gain" wird angezeigt und im Hintergrund im Parameter "Gain" gespeichert.



Messgenauigkeit

Fehler und unsauberes Arbeiten beim Tarieren und Kalibrieren wirken sich direkt auf die Genauigkeit der Förderbandwaage aus.

Achten Sie auf eine sorgfältige Ausführung.



7.3 Manuelles Abwiegen einer Charge



Abbildung 15: Manuelles Abwiegen einer Charge

- Förderband ohne Beladung starten
- Im Homebildschirm den Softkey «Reset» drücken
- Chargenmenge wird auf Null gestellt
- Chargenzähler wird erhöht
- Gewünschte Menge über Förderanlage laufen lassen.
- Beladung beenden und Gurt leerlaufen lassen.
- Die Anzeige zeigt nun unter "Charge" die eben geförderte Menge an

7.4 Manuelles Abwiegen einer Charge – Mit Speicherung im Alibiprotokoll



Abbildung 16: Manuelles Abwiegen einer Charge, mit Speicherung im Alibiprotokoll

- Förderband ohne Beladung starten
- Im Homebildschirm «Charge» den Softkey "Start" drücken
- Chargenmenge wird auf Null gestellt
- Chargenzähler wird erhöht
- Gewünschte Menge über Förderanlage laufen lassen.
- Beladung beenden und Gurt leerlaufen lassen
- Die Anzeige zeigt nun unter "Charge" die eben geförderte Menge an
- Zur Beendigung der Charge den Softkey "Stop" drücken.

Nach Beendigung der Messung werden die Werte (Startzeit, Endzeit, Chargenmenge und Chargennummer) automatisch und ausfallsicher im sog. Alibiprotokoll gespeichert.

Die Daten aus dem Alibiprotokoll können Sie über den Webbrowser oder in der Konfiguration im Menüpunkt "Alibiprotokoll" abrufen.



8 Konfiguration über Webinterface

Sie können die Auswerteelektronik über einen Webbrowser (Internet Explorer 7 oder höher) konfigurieren. Dazu müssen Sie den Bahnlaufregler entweder in ein Ethernet-Netzwerk einbinden oder Sie verbinden ihn direkt mit einem PC.

Die Browseroberfläche ist nur in Englisch verfügbar.

Drücken Sie zum Speichern der Änderungen "Save changes", ansonsten gehen Ihre Änderungen verloren.

8.1 Peer-to-peer Verbindung

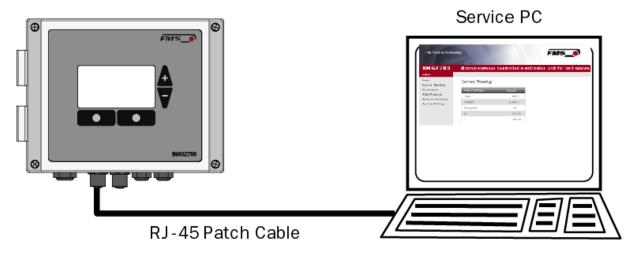


Abbildung 1: peer-to-peer Verbindung

Bevor Sie den Computer mit dem Patch-Kabel an die Auswerteelektronik anschliessen, müssen Sie Ihrem PC eine statische IP-Adresse zuweisen. Die beiden Geräte können dann über einen Webbrowser miteinander kommunizieren.

Ist der Bahnlaufregler bereits über einen Switch in ein Netzwerk (z.B. LAN) eingebunden, können Sie die folgenden Anweisungen überspringen.

Einstellungen für MS Windows 7:

- Verbinden Sie PC und Auswerteelektronik mit einem Patch-Kabel
- Starten Sie PC und Auswerteelektronik
- Klicken Sie am PC auf den Startknopf (linke untere Ecke an Ihren Bildschirm)
- Klicken Sie auf "Systemsteuerung"
- Doppel-Klick auf LAN-Verbindung



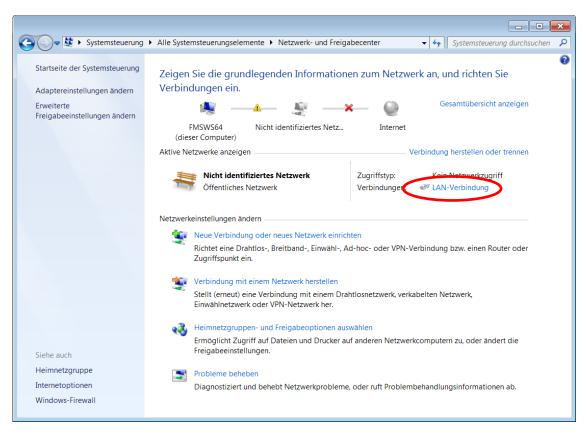
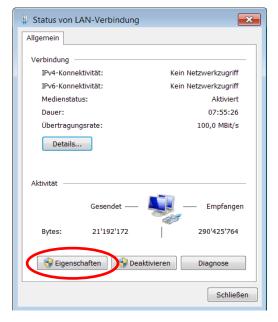


Abbildung 17: Status von LAN-Verbindung



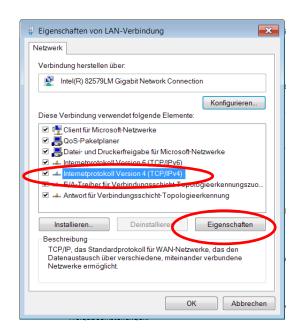


Abbildung 18: Status von LAN-Verbindung

- Wählen Sie "Eigenschaften"
- Das Fenster "Eigenschaften von LAN-Verbindung" öffnet sich
- Wählen Sie "Internetprotokoll Version 4 (TCP/IPv4)".
- Wählen Sie "Eigenschaften". Das entsprechende Fenster öffnet sich.



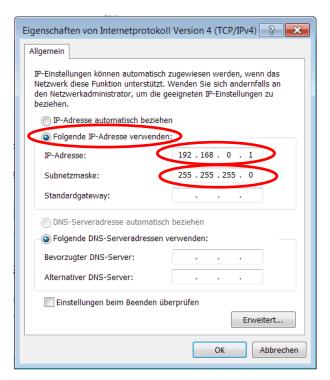


Abbildung 19: Eigenschaften Internetprotokoll

- Wählen Sie "Folgende IP-Adresse verwenden:"
- Geben Sie die PC-Adresse ein (hier z.B. 192.168.000.1)
- In der Subnetzmaske, geben Sie ein: 255 255 255 000
- Schliessen Sie das Fenster mit "OK".
- Schliessen Sie alle weiteren Fenster

Der Computer ist jetzt bereit mit dem Auswerteelektronik zu kommunizieren:

- Öffnen Sie einen Web-Browser (Microsoft Internet Explorer, Mozilla Firefox, etc.)
- Die IP-Adresse der Auswerteelektronik ist werksseitig auf 192.168.000.090 voreingestellt.
- Geben Sie diese IP-Adresse im Format 192.168.0.90 in das Eingabefeld ein und bestätigen Sie mit "Enter".
- Der Home-Bildschirm öffnet sich.



8.2 Home-Bildschirm

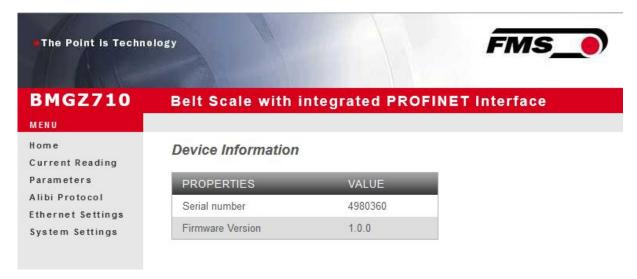


Abbildung 20: Homepage mit Geräteinformationen

Die Seite Home gibt Aufschluss über allgemeine Geräteeigenschaften wie die Seriennummer und die Softwareversion.

Das Menu auf der linken Seite des Bildschirms erlaubt Ihnen das Navigieren auf der Seite.

8.3 Current Reading

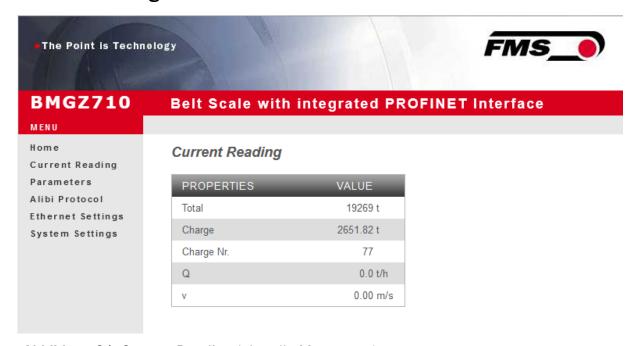


Abbildung 21: Current Reading (aktuelle Messwerte)

Die Webseite Current Reading zeigt alle aktuellen Werte an



8.4 Parameter

Die Seite Parameters bietet die Möglichkeit Parameter zu ändern. In einer PROFINET - Umgebung geschieht dies üblicherweise von der SPS aus.

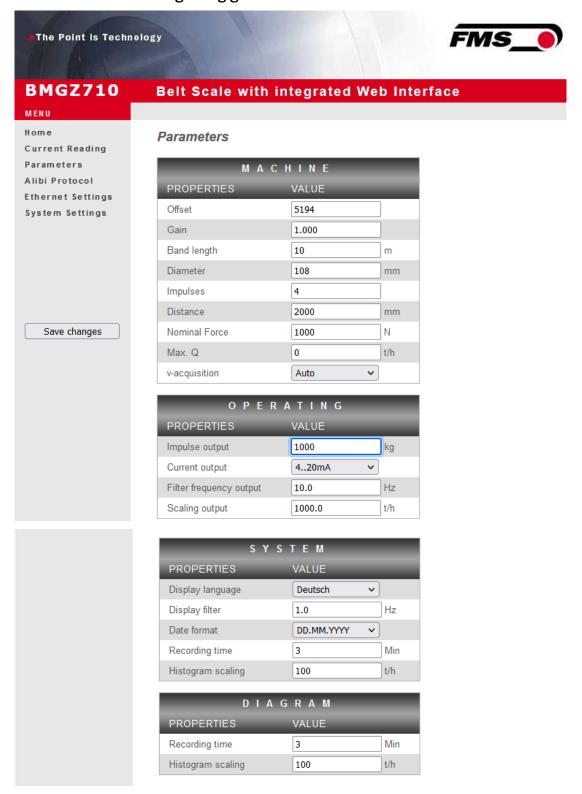


Abbildung 22: Parameter



Drücken Sie zum Speichern der Änderungen "Save changes", ansonsten gehen Ihre Änderungen verloren.

8.5 Alibiprotokoll

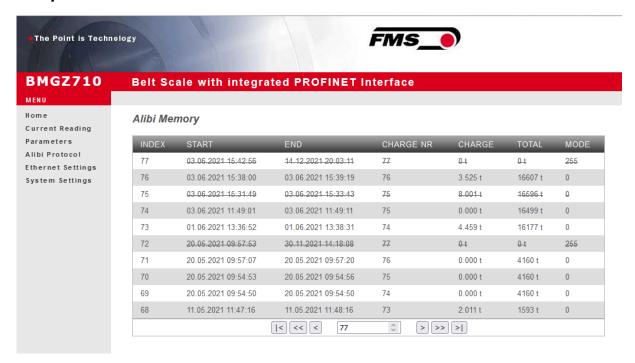


Abbildung 23: Alibiprotokoll

Index - fortlaufende Nummerierung

Start - Startzeit und -datum der Chargenmessung

End - Endzeit und -datum der Chargenmessung

Charge Nr – gespeicherte Chargennummer. Fehlende Chargennummern wurden bei Messungen über "Reset" gemacht, die nicht im Alibiprotokoll gespeichert wurden.

Charge - Chargenmenge

Total - Wert des Totalisators bei der Endzeit

Mode – Gültigkeit der Messung. Ungültige Messungen werden durchgestrichen angezeigt.



8.6 Ethernet Setting

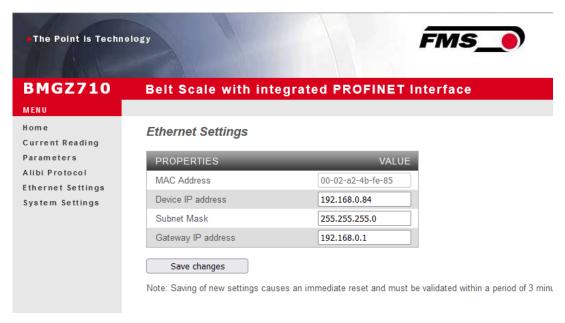


Abbildung 24: Ethernet Settings

8.7 System Settings

Über die Seite System Settings ist die interne Firmware Version ersichtlich. Weiter kann hier eine neue Firmware geladen werden.

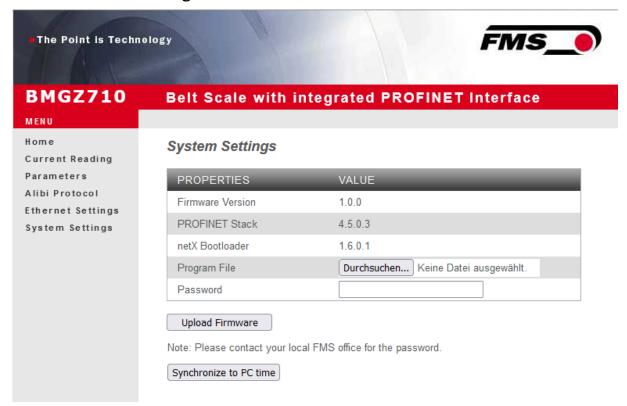


Abbildung 25: System Settings

Aktuelle Firmware-Dateien finden Sie im Downloadbereich auf unserer Webseite.

29.01.2024



9 Abmessungen

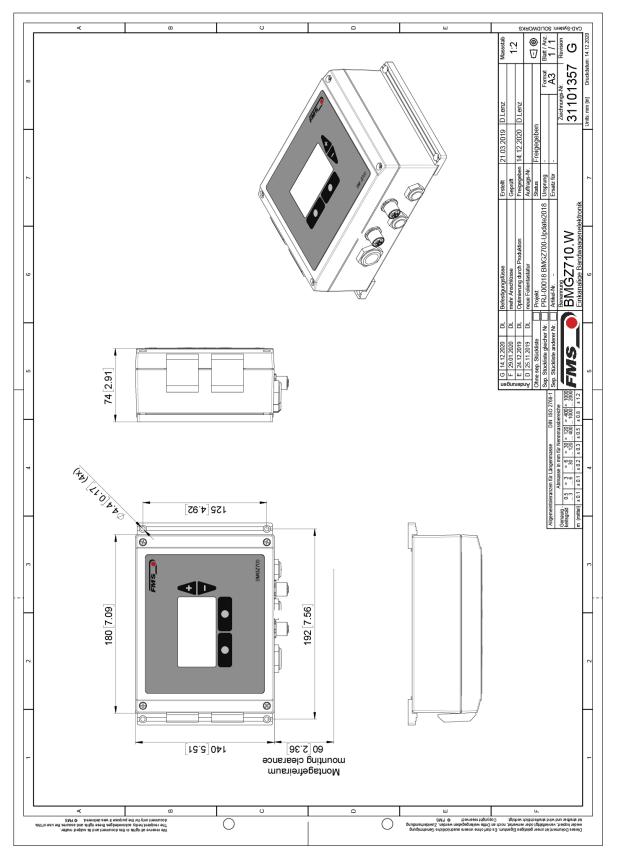


Abbildung 26: Abmessungen BMGZ710.W

29.01.2024



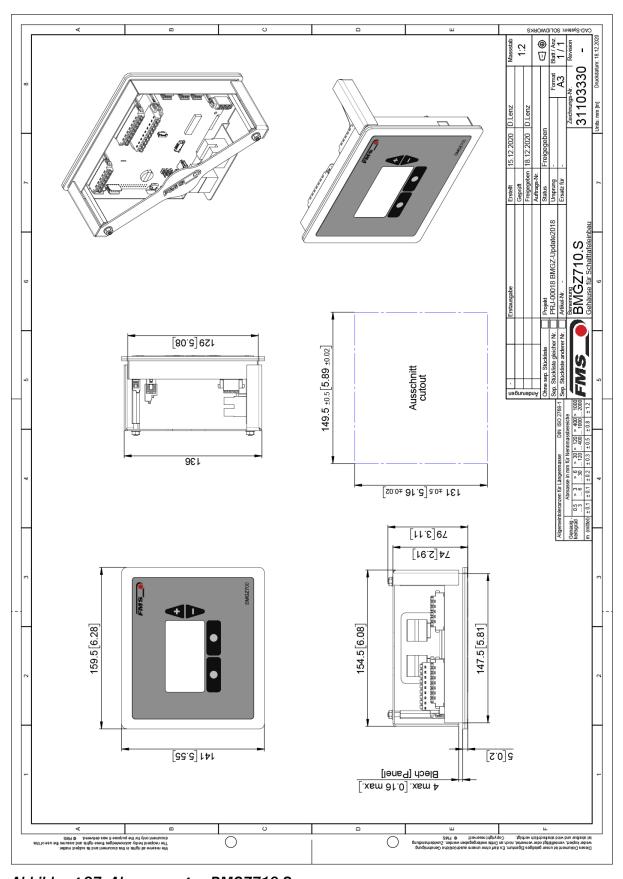


Abbildung 27: Abmessungen BMGZ710.S



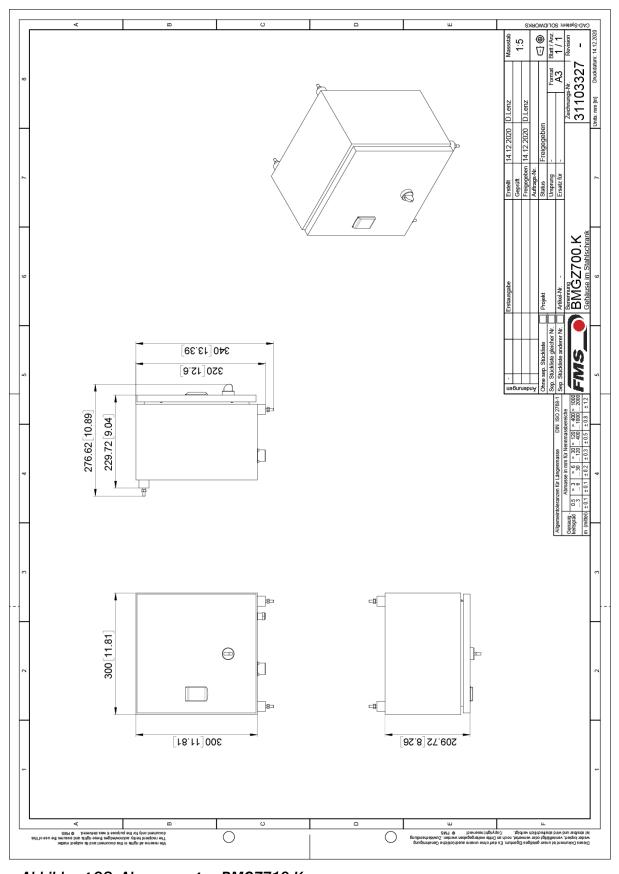


Abbildung 28: Abmessungen BMGZ710.K



10 Optionale Ethernet Schnittstelle - PROFINET

Für die Auswerteelektroniken der BMGZ700-Baureihe ist mit der Option .PNET ist eine PROFINET Schnittstelle erhältlich.

BMGZ710.PNET

BMGZ750.PNET – eichfähige Version, siehe separate Bedienungsanleitung

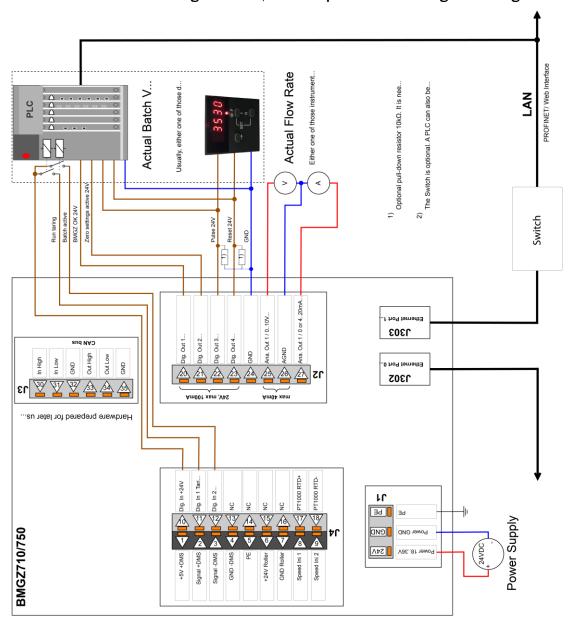


Abbildung 29: Peripheriegeräte

10.1 Ethernet Configuration Device – NUR FÜR PROFINET Geräte

Werksseitig ist die IP-Adresse des Messverstärkers auf 0.0.0.0 voreingestellt. Um diese zu ändern, benutzen Sie das kostenfreie «Ethernet Device Configuration Tool». Es steht hier



<u>https://www.fms-technology.com/de/downloadcenter/profinet</u> kostenlos zum Download zur Verfügung.

Verbinden Sie den Messverstärker mit Ihrem PC. Beachten Sie dabei, dass dem Ethernet-Port, den Sie am PC verwenden eine statische IP-Adresse zugeordnet ist.

Starten Sie das Programm

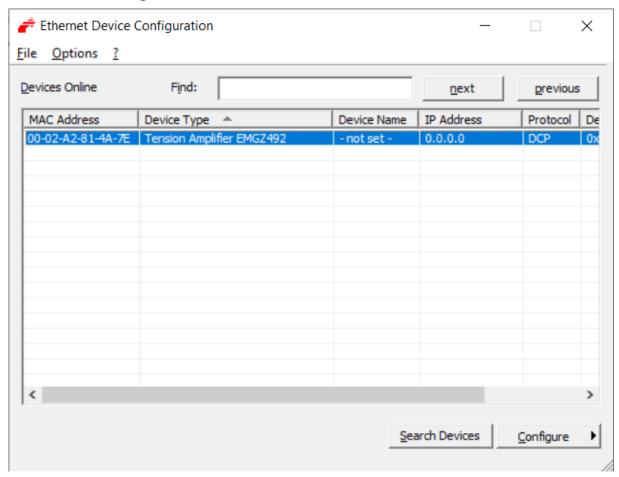


Abbildung 30: Ethernet Device Configuration - Startbildschirm

Wählen Sie das entsprechende Gerät aus und und drücken Sie auf die Schaltfläche «Configure» und «Set IP Adress...»



Abbildung 31: Ethernet Device Configuration - Configure

Falls Sie die Änderungen nur temporär – bis zu einem Neustart des Messverstärkers – speichern wollen, aktivieren Sie die Schaltfläche «Store settings temporary»



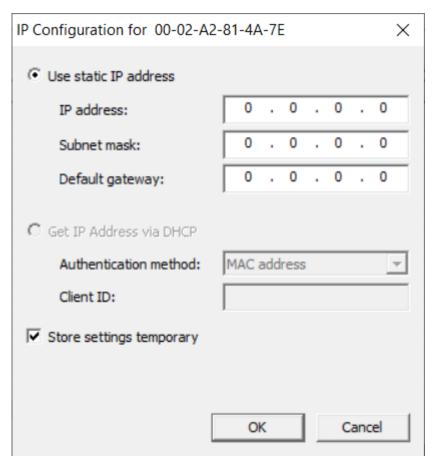


Abbildung 32: Ethernet Device Configuration – IP Configuration

Geben Sie die gewünschte IP-Adresse ein und setzen Sie auch die Subnetz-Maske auf 255.255.250



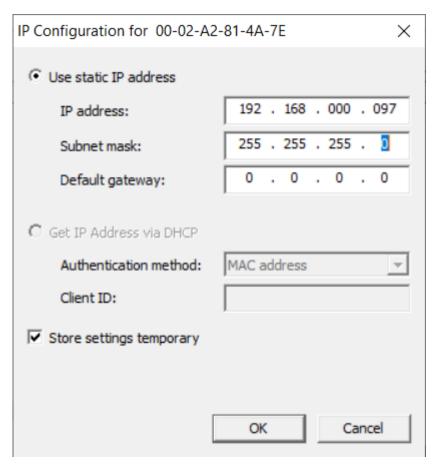


Abbildung 33: Ethernet Device Configuration – IP Adresse geändert Drücken Sie «OK» um die Änderungen zu speichern.

10.2 Kommunikation

Mit dem azyklischen Datenaustausch können IO-Devices (Slaves) parametriert, konfiguriert oder Statusinformationen ausgelesen werden. Dies wird mit den Read/Write-Frames über die IT-Standarddienste mittels UDP/IP bewerkstelligt.

10.2.1 Allgemeine Funktion

Die Read-/Write-Befehle können ausgelöst werden, wenn eine Verbindung des Controllers mit dem IO-Device besteht, sprich ein "Connect" erfolgte.



Abbildung 34: Read- / Write-Zyklus



Ein Computer mit der entsprechenden Applikation kann nun auf ein Datenmodel des Controllers ein "read" oder "write" anfordern. Dieser führt den read/write-Befehl über PROFINET aus und gibt den Status oder die Daten zurück an den Computer.

10.2.2 Services und Protokolle

Folgende Services und Protokolle werden eingesetzt:

- RTC Real Time Cyclic Protocol
- RT_CLASS_1 (unsynchronisiert)
- R TA Real Time Acyclic Protocol
- DCP Discovery and Configuration Protocol
- DCE /RPC Distributed Computing Environment / Remote Procedure Calls, Connectionless RPC
- LLDP Link Layer Discovery Protocol
- PTCP Precision Transparent Clock Protocol
- SNMP Simple Network Management Protocol

Ebenso sind alle weiteren Services, welche für PROFINET benötigt werden, zugelassen.

Die Auswerteelektronik kann zu jeder Zeit mit den obigen Diensten belastet werden.

Zudem können weitere Dienste eingesetzt werden, sofern diese die Netzlast gemäss Netload Class III für Normal Operation nicht überschreiten.

10.3 Zyklischer Datenverkehr

Nach erfolgreichem Systemstart können IO-Controller und die zugeordneten IO-Devices zyklische Prozessdaten austauschen. Die Nachstehende Tabelle zeigt auf welche Messdaten in welcher Form übermittelt werden.

Der zyklische Datenverkehr liest den Betriebszustand der Auswerteelektronik in einem definierten Zeittakt aus und aktualisiert ihn in der SPS. Die SPS definiert die Zykluszeit für ihr Protokoll. Der Betriebsstatus dient zur Überwachung des Betriebs der Auswerteelektronik.

Die folgende Tabelle zeigt, welche Daten zur Verfügung stehen und wie sie interpretiert werden müssen.



| Sub- slot | Туре | Parameter | Unit | Valid range and number format | Description |
|--------------|--------|-------------------------------------|------|-------------------------------------|--|
| 2 | INT32 | Last Error | | 0 | No Error |
| | | | | 1 | A taring is not allowed while a batch runs. |
| | | | | 2 | The taring cannot be started while a batch runs. |
| | | | | 3 | The taring cannot be stopped when not a taring is running. |
| | | | | 4 | A reset of the batch be cannot be executed while a batch runs. |
| | | | | 5 | Taring cannot be started when the belt stands still. |
| | | | | 6 | Not permitted when the device is sealed (750 only). |
| 3 | UINT32 | Status | | | |
| | | Bit 0 State of Digital Input 1 | | True | Taring belt scale (edge triggered ↑) |
| | | Taring belt scale | | False | No action |
| | | Bit 1: State of Digital Input 2 | | True | Start batch (edge triggered ↑) |
| | | Start batch | | False | No action |
| | | Bit 2: State of Digital | | True | Conveyor belt runs (BMGZ710.PNET) |
| | | Input 3 | | | Sealed (BMGZ750.PNET) |
| | | | | False | Conveyor belt stands still (BMGZ710.PNET) |
| | | | | | Unsealed (BMGZ750.PNET) |
| | | Bit 3: State of | | True | BMGZ runs ok |
| | | Digital Output 1 BMGZ OK | | False | The BMGZ has encountered a hardware problem. Consult the status bits 7 to 10 for more information. |
| | | Bit 4: State of Digital | | True | Taring is active |
| | | Output 2 Taring Active | | False | Taring is inactive |
| | | Bit 5: State of Digital Output 3 | | True | Remote Counter counts up one digit (edge triggered ↑) |
| | | Remote Counter Pulse | | False | No action |
| | | Bit 6: State of Digital Output 4 | | True | Remote Counter is reset (edge triggered ↑) |
| | | Remote Counter Reset | | False | No action |
| | | Bit 7: Load cell overload | | True | The load cell is loaded with too much weight and reached the mechanical stop. |
| | | Bit 8: Analog output overflow | | True | The analog output is in overflow. This happens when the parameter Scaling is set too high. |



| Sub- slot | Туре | Parameter | Unit | Valid range and number format | Description |
|--------------|-------|-----------------------------------|------------|---|--|
| | | Bit 9: Analog output underflow | | True | The analog output is in the underflow state. This happens when the system is not correctly calibrated. |
| | | Bit 10: Pulse output too fast | | True | The pulse output frequency is too fast. |
| | | Bit 12 to 31: | | | Not used |
| 4 | | Total | t | 0 to 2 ³¹ -1 | Overall total |
| 5 | INT32 | Batch | t | 0 to 4'000'000' 000 #.### | Batch |
| 6 | INT32 | Batch Number | | 0 to 2 ³¹ -1 # | Batch number |
| 7 | INT32 | Q | t/h | 0 to 5'000'000 #.### | Delivery rate |
| 8 | INT32 | V | m/s | 0 to 10'000'00 #.## | Conveyor belt speed |
| 9 | INT32 | Raw ADC value | Digit s | -32'768 to 32'767 | Read ADC input value without signal processing. |
| 10 | INT32 | Load cell raw voltage | mV | -20'000 to 20'000 #.### | Read load cell input voltage without any signal processing. |
| 11 | INT32 | Load cell force voltage | mV | -20'000 to 20'000 #.### | Offset corrected load cell input voltage. |
| 12 | INT32 | Force | N | - 999'999'99 9 to 999'999'99 9 #.### | |
| 13 | INT32 | Belt | kg/ m | 0 to 999'999'99 9 #.### | |
| 14 | INT32 | Taring countdown time | S | 0 to 600 | Remaining time until the taring is over. |
| 15 | INT32 | Temperature | °C | -9'999 to 9'999 | The temperature at the weighing device (BMGZ750.PNET only). |
| | | | | #.# | |

Tabelle 9: Zyklische Daten PROFINET



10.4 Azyklischer Datenverkehr

Nach erfolgreichem Systemstart können IO-Controller und die zugeordneten IO-Devices azyklische Bedarfsdaten austauschen. Die Nachstehende Tabelle zeigt auf, welche Parameter und Befehle in welcher Form mit dem azyklischen Datenverkehr übermittelt werden.

Zur Adressierung der Parameter 0x01 bis 0x08 ist der Steckplatz 1, Baugruppe Feedback, "Parameter Access Point" zu verwenden.

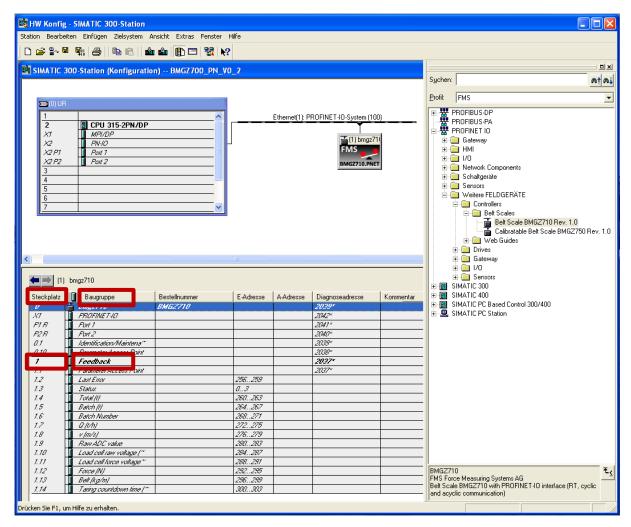


Abbildung 35: Konfiguration SPS



Eine SPS kann azyklische Daten mit der Auswerteelektronik austauschen. Diese Daten werden zur Konfiguration und Fernsteuerung der Auswerteelektronik verwendet.

Die folgende Tabelle zeigt alle Befehle zur Parameterkonfiguration. Die Parameter können gelesen und geschrieben werden.

Für die Fernsteuerungsbefehle ist nur das Schreiben sinnvoll. Beachten Sie aber, dass es möglich ist, den gleichen Wert erneut zu schreiben. Das führt dazu, dass der Befehl erneut ausgeführt wird.

| Sub- slot | Туре | Parameter | Unit | Valid range and number format | Description |
|--------------|--------------|---------------------------------|------|-------------------------------------|--|
| Machir | ne parameter | s | | l | |
| 1 | INT16 | Offset | | -32'768 to 32'767 | |
| | | | | # | |
| 2 | UINT16 | Gain | | 100 to 20'000 | |
| | | | | #.### | |
| 3 | UINT16 | Belt length | m | 1 to 5'000 | |
| | | | | # | |
| 4 | UINT16 | Diameter | mm | 10 to 1'000 | |
| | | | | # | |
| 5 | UINT16 | Pulses | | 1 to 100 | |
| | | | | # | |
| 6 | UINT16 | Distance | mm | 100 to 5'000 | |
| | | | | # | |
| 7 | UINT32 | Nominal force | N | 1 to 200'000 | |
| | | | | # | |
| 8 | UINT16 | Max. Q | t/h | 0 to 5'000 | |
| | | | | # | |
| 9 | UINT16 | v-acquisition (BMGZ710.PNET) | | 0 | None (BMGZ710.PNET) Inverse (BMGZ750.PNET) |
| | | Direction BMGZ750.PNET | | 1 | Auto (BMGZ710.PNET) Standard (BMGZ750.PNET) |
| Operat | ing paramete | ers | l | l | |
| 10 | UINT16 | Pulse output | kg | 1 to 1'000 | |
| | | | | # | |
| 11 | UINT16 | Current output mode | | 0 | 0 to 20mA |
| | | | | 1 | 4 to 20mA |
| 12 | UINT16 | Filter output | Hz | 1 | |
| | | | | 2'000 | |
| | | | | #.# | |



| Sub- slot | Туре | Parameter | Unit | Valid range and number format | Description |
|--------------|--------------|----------------------|------|-------------------------------------|--|
| 13 | UNIT16 | Scaling | t/h | 10 to 50'000 | Manual Automatic |
| | | | | #.# | |
| | n parameters | | | T | |
| 14 | UINT16 | Language | | 0 | German |
| | | | | 1 | English |
| 15 | UINT16 | Filter display | Hz | 1 to 100 | |
| | | | | #.# | |
| 16 | UINT16 | Date format | | 0 | DD.MM.YYYY |
| | | | | 1 | MM/DD/YYYY |
| 17 | INT32 | Device Time of day | ms | 0 to | Current device time. The value |
| | | | | 86'399'999 | represents the number of ms since midnight. |
| | | | | # | |
| 18 | UINT16 | Device Date | | 4018 to | Current device date. The value |
| | | | | 42404 | represents the number of days since 1990-1-1 |
| | | | | # | (4018 = 2001-1-1 / 42404 = 2106-02- |
| | | | | | 06) |
| 19 | UINT16 | Recording Time | Min | 1 to 600 | Histogram recording duration of the x- |
| | | | | # | axis. |
| 20 | UINT16 | Histogram Scaling | t/h | 0 to 5'000 | Histogram scaling of the y-axis. |
| | | | | # | |
| Alibi pı | rotocol | | | <u> </u> | |
| 21 | INT32 | Request batch log by | | 0 to 2 ³¹ -1 | Request batch log by the batch |
| | | number | | # | number. If the number is zero, then the latest batch is read. |
| 22 | INT32 | Log Index | | 0 to 2 ³¹ -1 | Log Index indicates the index of the |
| | | | | # | actual read data record. This can be different from the requested index |
| | | | | | when the requested doesn't exist. If the |
| | | | | | index is negative, then the data record is corrupt. |
| 23 | INT32 | Logged Batch | | 0 to 2 ³¹ -1 | |
| | | number | | # | |
| 24 | INT32 | Logged Batch | t | 0 to | |
| | | | | 4'000'000' 000 #.### | |
| 25 | UINT16 | Logged start date | Date | 4018 to | Start date of the logged batch. |
| | | | | 42404 # | The value represents the number of days since 1990-1-1 |
| | | | | | (4018 = 2001-1-1 / 42404 = 2106-02- 06) |



| Sub- slot | Туре | Parameter | Unit | Valid range and number format | Description |
|--------------|--------|-------------------|------|-------------------------------------|---|
| 26 | UINT32 | Logged start time | ms | 0 to 86'399'999 # | Start time of the logged batch. The value represents the number of ms since midnight. |
| 27 | UINT16 | Logged end date | Date | 4018 to 42404 # | End date of the logged batch. The value represents the number of days since 1990-1-1 (4018 = 2001-1-1 / 42404 = 2106-02-06) |
| 28 | UINT32 | Logged end time | ms | 0 to 86'399'999 # | End time of of the logged batch. The value represents the number of ms since midnight. |
| 29 | INT32 | Total | t | 0 to 2 ³¹ -1 # | Overall total at the end time |
| 30 | UINT16 | Logged Mode | | 0 to 255 | 0: Ok 1: Q < 20% or Q > 100% >= 2: Data record corrupt. |

Tabelle 10: Azyklische Daten PROFINET, Parameterkonfiguration

Die folgende Tabelle zeigt die Befehle zur Fernsteuerung. Bei den Fernsteuerungsbefehlen ist nur das Schreiben sinnvoll.

Beachten Sie aber, dass es möglich ist, den gleichen Wert erneut zu schreiben. Damit wird auch der Befehl erneut ausgeführt.

| Sub- slot | Туре | Parameter | Unit | Valid range and number format | Description |
|--------------|--------|------------------------|------|-------------------------------------|--|
| 50 | UINT16 | Start Batch | | 0 | Do nothing |
| | | | | 1 | Starts the batch |
| 51 | UINT16 | Stop Batch | | 0 | Do nothing |
| | | | | 1 | Stops the batch |
| 52 | UINT16 | Reset Batch | | 0 | Do nothing |
| | | | | 1 | Resets the batch weight |
| 53 | UINT16 | Start belt scale | | 0 | Do nothing |
| | | taring | | 1 | It starts a taring of the belt scale until the taring status gets inactive or it is stopped. |
| 54 | UINT16 | Stop belt scale taring | | 0 | Do nothing |
| | | | | 1 | It stops a running taring of the belt scale. |
| 55 | INT32 | Calibrate belt scale | t | 0 to 4'000'000' 000 #.### | Calibrate the belt scale with the reference weight and the last batch weight. |



| Sub- slot | Туре | Parameter | Unit | Valid range and number format | Description |
|--------------|--------|------------------|------|-------------------------------------|---|
| 56 | UNIT16 | Reset Last Error | | 0 | Do nothing |
| | | | | 1 | Reset register last error in the operating status area. That ensures that an occurrence of an error is new. |

Tabelle 11: Azyklische Daten PROFINET, Fernsteuerung



11 Technische Daten BMGZ710

| BMGZ710 : Technische Daten | |
|------------------------------------|--|
| Genauigkeit Auswerteelektronik | 0.05 % |
| Anzahl Kanäle | 1, für eine Messrolle |
| Angezeigte Werte | Gesamte Fördermenge [t], Tagesmenge bzw. Charge [t], Aktuelle Förderleistung [t/h], Gurtgeschwindigkeit [m/s] als Absolutwert oder grafisch mit Histogramm |
| Tagesmengen- bzw. Chargenzähler | 0 bis 1,000 t (Auflösung 5 kg); 1,000 bis 10,000 t (Auflösung 10 kg); 10,000 bis 100,000 t (Auflösung 100 kg); 100,000 bis 1,000,000 t (Auflösung 1000 kg) |
| Bedienung und Anzeige | 4 Tasten, grafisches, hinterleuchtetes 128 x 64 px. STN Display, wahlweise über Webbrowser |
| Gesamtmengenzähler | 0 bis 1 Mio. t (Auflösung 1000 kg) |
| Digitalausgänge | Tarierung fertig, 24 VDC, max. 100 mA; Bandwaage i.O., 24 VDC, max. 100 mA; Fernzähler Impuls, Impulsdauer 1 bis 1000 ms, 24 VDC, max. 100 mA; Fernzähler reset, 24 VDC, max. 100 mA |
| Digitaleingänge | Start Tarierung, Charge aktiv, Geschwindigkeitserfassung, 24 VDC |
| Analogausgang | Stromausgang: 0/4 bis 20 mA, min. 500 Ω oder |
| | Spannungsausgang: 1 bis 10 VDC, min. 1000 Ω |
| Zykluszeit | 1 ms |
| Temperaturbereich | -10 bis +50 °C (14 bis 122 F) |
| Spannungsversorgung | 24 (18 bis 36) VDC |
| Leistungsaufnahme | 5 W |
| Analogausgang | Aktuelle Förderleistung, 1 bis 10 VDC oder 0/4 bis 20 mA |
| Gewicht | 1.5 kg |

Tabelle 12: Technische Daten BMGZ710

11.1 Spezifikation PROFINET Schnittstelle (optional)

| BMGZ710.PNET: PROFINET Eigenschaften | | | | |
|--------------------------------------|---|--|--|--|
| Zykluszeit | 0.5 ms für RT_CLASS_3, 1 ms für RT_CLASS_1 | | | |
| Ringredundanz | Media Redundancy Protocol (MRP) – Client | | | |
| IRT Support | Ja, RT_CLASS_3, synchron zum Netzwerktakt | | | |
| Integrated Switch | 2 Port | | | |
| PROFINET IO Spezifikation | V 2.3, legacy startup of specification V 2.2 is supported | | | |
| Zertifizierung | PNIO Version V 2.35, Netzlastklasse: CLASS III, Conformance Klasse (CC-C) | | | |

Tabelle 13: Eigenschaften PROFINET







FMS Force Measuring Systems AG Aspstrasse 6 8154 Oberglatt (Switzerland) Tel. +41 44 852 80 80 info@fms-technology.com www.fms-technology.com FMS USA, Inc. 2155 Stonington Avenue Suite 119 Hoffman Estates,, IL 60169 (USA) Tel. +1 847 519 4400 fmsusa@fms-technology.com